

## Interrogation de cours 8

Dans la suite, on note  $E = \mathbb{R}^3$  et  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $E$  (on rappelle  $e_1 = (1, 0, 0)$ ,  $e_2 = (0, 1, 0)$ ,  $e_3 = (0, 0, 1)$ ).

On considère l'endomorphisme  $f \in \mathcal{L}(E)$  dont la matrice représentative dans la base  $\mathcal{B}$  et :

$$A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

1. Déterminer  $\chi_f(X)$  et en déduire  $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(f)$ .

*Démonstration.*

$$\begin{aligned} \chi_f(X) &= \chi_{\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)}(X) \\ &= \det \left( X I_3 - \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) \right) \\ &= \begin{vmatrix} X-3 & 0 & -1 \\ 1 & X-2 & 1 \\ 2 & 0 & X \end{vmatrix} \\ &\stackrel{L_1 \leftrightarrow L_3}{=} (-1) \begin{vmatrix} 2 & 0 & X \\ 1 & X-2 & 1 \\ X-3 & 0 & -1 \end{vmatrix} \\ &\stackrel{\substack{L_2 \leftarrow 2L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow 2L_3 - (X-3)L_1}}{=} (-1) \times \frac{1}{2} \times \frac{1}{2} \times \begin{vmatrix} 2 & 1 & X \\ 0 & 2(X-2) & 2-X \\ 0 & 0 & -2-X(X-3) \end{vmatrix} \\ &= (-1) \times \frac{1}{2} \times \cancel{\frac{1}{2}} \times \mathbf{2} \begin{vmatrix} 2(X-2) & -(X-2) \\ 0 & -(X^2-3X+2) \end{vmatrix} \quad (\text{en développant par rapport à la 1}^{\text{ère}} \text{ colonne}) \\ &= (-1) \times \cancel{\frac{1}{2}} \times \mathbf{2} (X-2) \begin{vmatrix} 1 & -(X-2) \\ 0 & -(X-1)(X-2) \end{vmatrix} \\ &= \cancel{(-1)} (X-2) \times \cancel{(-1)} (X-2) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & (X-1) \end{vmatrix} \\ &= (X-2)^2 \left( (1 \times (X-1)) - (0 \times 1) \right) \\ &= (X-2)^2 (X-1) \end{aligned}$$

Ainsi :  $\chi_f(X) = (X-2)^2 (X-1)$  et  $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(f) = \left\{ \begin{array}{l} \text{racines réelles de } X_f, \\ \text{polynôme caractéristique de } f \end{array} \right\} = \{1, 2\}$ .

### Commentaire

On a appliqué ici la méthode usuelle sans faire preuve de recul. Il aurait été plus pertinent de développer directement selon la 2<sup>ème</sup> colonne qui contenait déjà deux 0. □

2. Déterminer une base de  $E_2(f)$ .

*Démonstration.*

- Soit  $u \in \mathbb{R}^3$ . Il existe donc  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  tel que  $u = (x, y, z)$ .

$$\text{Notons } U = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}.$$

$$\begin{aligned} u \in E_2(f) &\iff (f - 2 \text{id}_E)(u) = 0_{\mathbb{R}^3} \\ &\iff (A - 2 I_3) U = 0_{\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})} \\ &\iff \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -2 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0_{\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})} \\ &\iff \begin{cases} x & + & z & = & 0 \\ -x & & & - & z & = & 0 \\ -2x & & & - & 2z & = & 0 \end{cases} \\ &\stackrel{\substack{L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 + 2L_1}}{\iff} \begin{cases} x & + & z & = & 0 \\ & & 0 & = & 0 \\ & & 0 & = & 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x & = & -z \end{cases} \end{aligned}$$

On en déduit :

$$\begin{aligned} E_2(f) &= \{u \in \mathbb{R}^3 \mid (f - 2 \text{id}_E)(u) = 0_{\mathbb{R}^3}\} \\ &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = -z\} \\ &= \{(-z, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (y, z) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= \{y \cdot (0, 1, 0) + z \cdot (-1, 0, 1) \in \mathbb{R}^3 \mid (y, z) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= \text{Vect}((0, 1, 0), (-1, 0, 1)) \end{aligned}$$

- Notons  $u_1 = (0, 1, 0)$  et  $u_2 = (-1, 0, 1)$ . La famille  $(u_1, u_2)$  est :
  - × génératrice de  $E_2(f)$ .
  - × libre car constituée uniquement de **deux** vecteurs non colinéaires.
 C'est donc une base de  $E_2(f)$ .

Ainsi  $(u_1, u_2)$  est une base de  $E_2(f)$ .

□

3. Déterminer  $u = f((1, -1, -2))$ . En déduire  $E_1(f)$ .

*Démonstration.*

- Tout d'abord :

$$\begin{aligned}\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f((1, -1, -2))) &= \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) \times \text{Mat}_{\mathcal{B}}((1, -1, -2)) \\ &= \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} \\ &= 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} \\ &= \text{Mat}_{\mathcal{B}}(1 \cdot (1, -1, -2))\end{aligned}$$

La fonction  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}$  étant bijective, on en conclut :  $f((1, -1, -2)) = 1 \cdot (1, -1, -2)$ .

- Ainsi :  $u \in E_1(f)$ . On en déduit :

$$\text{Vect}((1, -1, -2)) \subset E_1(f)$$

Par ailleurs, par théorème du rang :

$$\begin{aligned}\dim(\mathbb{R}^3) &= \dim(\text{Im}(f - \text{id}_E)) + \dim(\text{Ker}(f - \text{id}_E)) \\ &= \text{rg}(f - \text{id}_E) + \dim(E_1(f))\end{aligned}$$

Et ainsi :

$$\begin{aligned}\dim(E_1(f)) &= \dim(\mathbb{R}^3) - \text{rg}(f - \text{id}_E) \\ &= 3 - \text{rg}(A - I_3) \\ &= 3 - 2 \\ &= 1\end{aligned}$$

- Finalement :

- ×  $\text{Vect}((1, -1, -2)) \subset E_1(f)$ .
- ×  $\dim(\text{Vect}((1, -1, -2))) = 1 = \dim(E_1(f))$ .

On en conclut :  $E_1(f) = \text{Vect}((1, -1, -2))$ .

□

4. On note  $\mathcal{B}'$  la famille obtenue par concaténation des vecteurs apparaissant dans la base de  $E_2(f)$  et celle de  $E_1(f)$ . Démontrer que  $\mathcal{B}'$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .

*Démonstration.*

- Montrons que la famille  $\mathcal{B}' = ((0, 1, 0), (-1, 0, 1), (1, -1, -2))$  est libre.

Soit  $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ . Supposons :  $\lambda_1 \cdot (0, 1, 0) + \lambda_2 \cdot (-1, 0, 1) + \lambda_3 \cdot (1, -1, -2) = (0, 0, 0)$  (\*)

$$\text{Or : } (*) \iff \begin{cases} -\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 - \lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 - 2\lambda_3 = 0 \end{cases}$$

$$\stackrel{L_1 \leftrightarrow L_2}{\iff} \begin{cases} \lambda_1 - \lambda_3 = 0 \\ -\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 - 2\lambda_3 = 0 \end{cases}$$

$$\stackrel{L_3 \leftarrow L_3 + L_2}{\iff} \begin{cases} \lambda_1 - \lambda_3 = 0 \\ -\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ -\lambda_3 = 0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

(par remontées successives)

La famille  $\mathcal{B}'$  est donc libre.

- La famille  $\mathcal{B}'$  est :
  - × libre,
  - × telle que  $\text{Card}((u_1, u_2, u_3)) = 3 = \dim(\mathbb{R}^3)$ .

La famille  $\mathcal{B}'$  est donc une base de  $\mathbb{R}^3$ . □

5. Déterminer  $D = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f)$ .

*Démonstration.*

- On a démontré :  $u_1 \in E_2(f)$ . Ainsi :  $f(u_1) = 2 \cdot u_1 + 0 \cdot u_2 + 0 \cdot u$ .

On en déduit :  $\text{Mat}_{(u_1, u_2, u)}(f(u_1)) = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

- On a démontré :  $u_2 \in E_2(f)$ . Ainsi :  $f(u_2) = 0 \cdot u_1 + 2 \cdot u_2 + 0 \cdot u$ .

On en déduit :  $\text{Mat}_{(u_1, u_2, u)}(f(u_2)) = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

- On a démontré :  $u \in E_1(f)$ . Ainsi :  $f(u) = 0 \cdot u_1 + 0 \cdot u_2 + 1 \cdot u$ .

On en déduit :  $\text{Mat}_{(u_1, u_2, u)}(f(u)) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Finalement :  $D = \text{Mat}_{(u_1, u_2, u)}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . □